

Indexeur

# SG8030JY



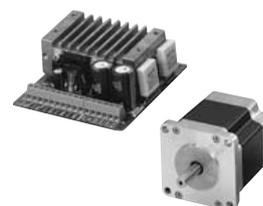
Nouvel indexeur simple et performant de taille réduite (48mm) pouvant se fixer sur un rail DIN. Associé à nos ensembles pas à pas **αSTEP**, **UPK·W** et **CSK**, Il permet un positionnement optimal.



**αSTEP**



**UPK·W Series**



**CSK Series**

Indexeur

# SG8030JY



- Modèle à montage sur rail DIN **SG8030JY-D**
- Modèle à montage en façade **SG8030JY-U**

## ■ Caractéristiques principales

Données de positionnement	Réglage Méthode de réglage	4 étapes Entrez les données avec les touches du panneau avant (enregistrement dans l'EEP-ROM)
Commande de positionnement		Système incrémental (point à point) 1-99.999 impulsions possibles Vitesse des impulsions de fonctionnement 100-200000 Hz Vitesse des impulsions de départ 100-10000 Hz Taux d'accélération 1-100 ms/kHz
Modes de commande		Mode entrée externe (EXT) Mode programme (PROG) Mode test (TEST)
Modes de fonctionnement		Positionnement (indexage) Détection du point d'origine (retour en position initiale) Fonctionnement continu (balayage) Fonctionnement à 1 impulsion (pas à pas – mode test seulement)
Fonction de retour en position initiale		Réglage du sens de la détection du point d'origine dans le programme et détection de l'origine par capteurs.
Signaux d'entrée		24 VDC entrée photocoupleur, résistance d'entrée 4.7 kΩ entrée baisse de courant
Signaux de sortie		Sortie transistor PNP reliée au photocoupleur, 24VDC, 25mA ou moins, sortie alimentation en courant
Alimentation électrique		24 VDC ± 5%, 0.1 A maximum
Température ambiante		0°C - +40°C
Humidité ambiante		20-85% (sans condensation)
Poids		0.1kg

La **SG8030JY** est une Indexeur disposant de deux méthodes de commande qui varient en fonction de l'application: positionnement séquentiel et positionnement sélectif.

Avec le mode de positionnement séquentiel, vous exécutez jusqu'à quatre opérations de commande de positionnement dans la séquence prédéterminée en entrant simplement l'instruction de départ. Avec le mode de positionnement sélectif, le positionnement est commandé en sélectionnant l'un des quatre jeux de données de positionnement préenregistrés et en entrant l'instruction de départ.

## De hautes performances dans une taille compacte: 48 mm × 48 mm

- Avec des dimensions de 48 mm × 48 mm × 83.8 mm, ces unités sont les plus petites commandes d'Oriental Motors. Elles se présentent dans les versions montage sur rail DIN et montage en façade.

## Facilité d'utilisation

- Toutes les entrées de données et autres opérations peuvent être effectuées à partir des touches du panneau avant. Elles sont faciles à utiliser, et permettent un câblage simplifié.

## Pour l'accélération/la décélération, vous pouvez sélectionner la trajectoire linéaire ou en S.

- Outre le modèle d'accélération/de décélération linéaire, il est maintenant possible de piloter l'accélération le long d'une trajectoire en S. Lorsque vous sélectionnez la trajectoire en S, le moteur peut être entraîné à un très faible niveau de vibrations.

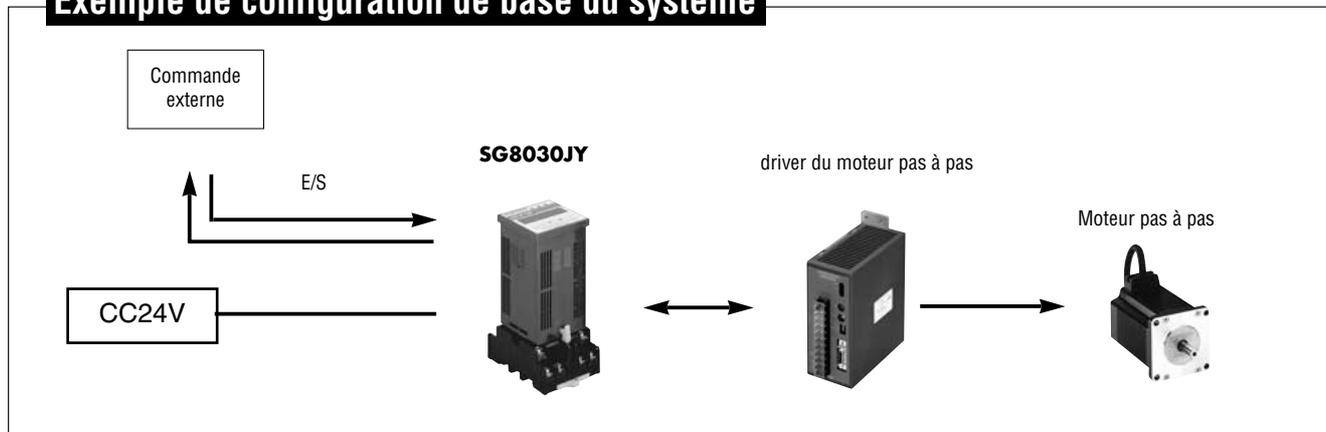
## Les méthodes de commande peuvent être sélectionnées.

- Vous pouvez aussi passer de la commande de positionnement séquentiel à la commande de positionnement sélectif.

## Fonctions

- Ces commandes de moteurs pas à pas sont pourvues des principales fonctions courantes.
  - Modes de commande: entrée externe, programme, test
  - Modes de fonctionnement: positionnement, détection du point d'origine, fonctionnement continu, fonctionnement à 1 impulsion

## Exemple de configuration de base du système



## Méthodes de fonctionnement

Mode entrée externe

### positionnement séquentiel

Le modèle à positionnement séquentiel réalise le positionnement dans l'ordre à partir des premières données chaque fois qu'un signal de DEPART est entré.

### positionnement par sélection de données

Le modèle à positionnement par sélection de données réalise le positionnement dans l'ordre après que les données de positionnement 1-4 ont été sélectionnées et qu'un signal de DEPART a été entré.

---

ORIGINE

Lorsqu'un signal de DEPART est entré, le mouvement s'effectue vers le capteur prédéfini à la vitesse (VR) pour retourner en position initiale.

---

### Fonctionnement continu

Il fonctionne continuellement tant qu'un signal de balayage CW (sens horaire) ou CCW (sens antihoraire) est entré, quel que soit le mode de fonctionnement défini (il réduit la vitesse et s'arrête lors de l'arrêt du signal).

### Fonctionnement continu

Lorsqu'il fonctionne sous le mode de fonctionnement continu, il maintient le fonctionnement tant qu'un signal de balayage CW ou CCW est entré (il réduit la vitesse et s'arrête lors de l'arrêt du signal).

---

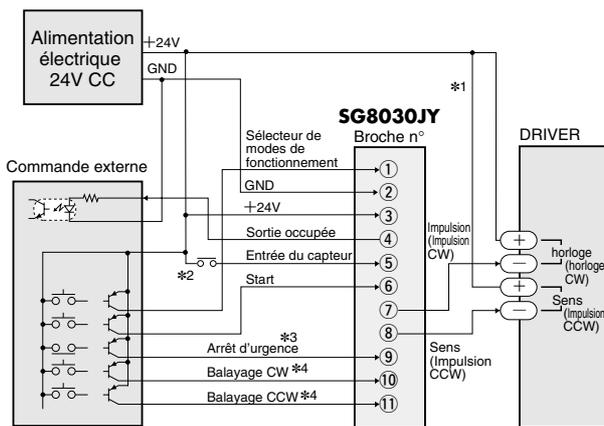
Mode test

Confirmation manuelle du fonctionnement

Les quatre opérations suivantes peuvent être confirmées manuellement en utilisant les touches du panneau de commande.

- Positionnement par sélection de données
- Fonctionnement continu
- Détection du point d'origine
- Fonctionnement à 1 impulsion

## Schéma de raccordement



- \*1 La sortie des impulsions utilisant un courant constant, une résistance additionnelle n'est pas nécessaire. Si une autre alimentation est utilisée pour la sortie des impulsions, par exemple +5V, >reliez les 2 masses entre elles.
- \*2 Utilisez un capteur d'origine de 24VDC.
- \*3 Il doit être normalement fermé. Lorsque vous n'utilisez pas le signal d'entrée de l'arrêt d'urgence, effectuez toujours le branchement à la borne +24V. Le message "E.Stop" s'affiche en cas de coupure de courant.
- \*4 Le nom des signaux entre parenthèses pointues < > concernent le modèle à positionnement par sélection de données.

## Description des signaux

Les noms et les fonctions des signaux du modèle à positionnement séquentiel et du modèle à positionnement par sélection de données ne diffèrent que pour la broche n° 1, 10, 11.

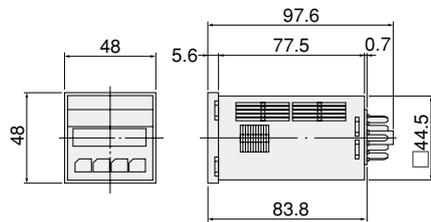
- ① Pour le modèle à positionnement séquentiel
- ② Pour le modèle à positionnement par sélection de données

Broche n°.	Nom du signal	Sens	Fonction
1	Sélecteur de modes de fonctionnement	Entrée	① : Sélection du positionnement et détection du point d'origine ② : Sélection du positionnement, détection du point d'origine et fonctionnement continu
2	GND	Entrée	masse
3	+24V	Entrée	Borne d'entrée 24VDC
4	Sortie occupée	Sortie	Sortie active pendant le mouvement.
5	Entrée du capteur	Entrée	Entrée du capteur de point d'origine mécanique
6	start	Entrée	Signal de départ
7	Impulsion <impulsion CW>	Sortie	horloge <borne de sortie de l'horloge CW>
8	Sens <horloge CCW>	Sortie	Sens <borne de sortie de l'horloge CCW>
9	Arrêt d'urgence	Entrée	Arrêt de toutes les opérations (arrêt de la sortie occupée)
10	① : balayage CW ② : MD [balayage CW]	Entrée	① : fonctionnement continu CCW ② : signal de sélection des données (fonctionnement continu CCW)
11	① : balayage CCW ② : M1 [balayage CCW]	Entrée	① : fonctionnement continu CCW ② : signal de sélection des données (fonctionnement continu CCW)

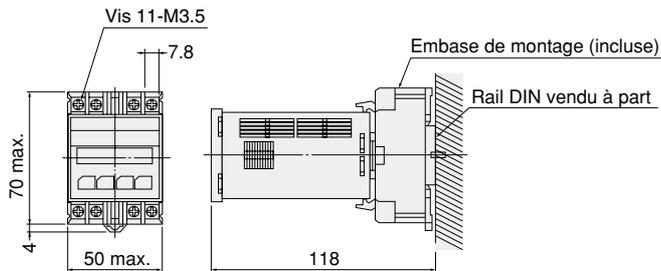
Les modes de fonctionnement indiqués entre parenthèses carrées [ ] sont activés lorsque l'entrée de sélection des modes est en fonction. Les noms des signaux entre parenthèses pointues < > concernent la sortie à 2 horloges.

## ■ Dimensions échelle 1/4, unité = mm

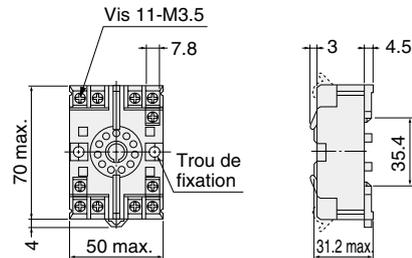
Poids: 0.1kg (sans accessoires)



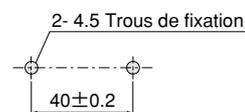
### ● SG8030JY-D



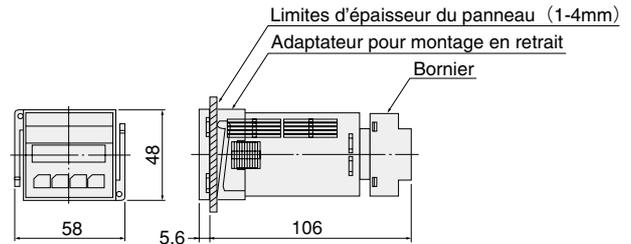
### ● embase de montage (fournie)



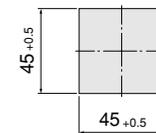
### ● Dimensions des trous de fixation de l'embase



### ● SG8030JY-U



### ● Dimensions du trou de fixation de la façade



Spécifications sous réserve de changement sans avis préalable.



Ce catalogue a été édité en novembre 1999.

### ORIENTAL MOTOR (FRANCE) SARL

32, avenue de l'Île Saint-Martin  
92733 Nanterre Cedex, France  
Tel:01 47 86 97 50 Fax:01 47 82 45 16

### ORIENTAL MOTOR (EUROPA) GmbH

**Siège social et bureaux de Düsseldorf**  
Graf-Landsberg-Straße 1D  
41460 Neuss, Germany  
Tel:02131-95280 Fax:02131-952899

### **Bureau de Munich**

Liebigstraße 16  
85757 Karlsfeld, Germany  
Tel:08131-59880 Fax:08131-598888

### **Bureau de Hambourg**

Meckelfelder Weg 2  
21079 Hamburg, Germany  
Tel:040-76910443 Fax:040-76910445

### ORIENTAL MOTOR (UK) LTD.

Unit 7 Farnborough Business Centre  
Eelmoor Road, Farnborough  
Hampshire GU14 7XA U.K.  
Tel:01252-519809 Fax:01252-547086

### ORIENTAL MOTOR ITALIA s.r.l.

Via F. Turati, 21  
20016 Pero (Milano), Italy  
Tel:02-3390541 Fax:02-33910033

### ORIENTAL MOTOR U.S.A. CORP.

**Siège social**  
2580 West 237th Street  
Torrance, California 90505-5217, U.S.A.  
Tel:(310)325-0040 Fax:(310)515-2879

### ORIENTAL MOTOR CO., LTD.

**Siège social**  
16-17, Ueno 6-chome  
Taito-ku, Tokyo 110-8536, Japan  
Tel:(03)3835-0684 Fax:(03)3835-1890

Pour plus de renseignements, contacter :

#### **AUDIN**

Composants & systèmes d'automatisme  
8, avenue de la malle - 51370 Saint Brice Courcelles - France  
Tel. +33(0)326042021 • Fax +33(0)326042820  
<http://www.audin.fr> • e-mail [info@audin.fr](mailto:info@audin.fr)