

Unités de positionnement

Moteur CC Brushless

Saisie de position multitours en valeur absolue, CANopen

MSIA 68 Réducteur à renvoi d'angle W3 CANopen



MSIA 68 avec réducteur à renvoi d'angle W3, axial

Caractéristiques électriques

| | |
|---------------------------------------|---|
| Alimentation | 24 VDC \pm 10 % |
| Courant | \leq 14 A |
| Courant nominal | 5,5 A |
| Courant à l'enclenchement | Courant de charge condensateur 1500 μ F |
| Courant de service en attente typ. | \leq 100 mA |
| Temps d'initialisation | \leq 1000 ms mise sous tension |
| Résolution de positionnement moteur | 0,02 ° |
| Précision de positionnement moteur | \pm 1 ° |
| Reproductibilité moteur | 0,3 ° |
| Nombre de tours | 262144 / 18 bits |
| Commutation | Sinus |
| Tension de coupure | \leq 11,5 V |
| Résistance terminale | Externe (voir Accessoires) |
| Régulateur | Régulateur 4Q intégré |
| Principe de détection | Magnétique |
| Nombre de paires de pôles | 2 = 4 points |
| Protection contre les courts-circuits | Electronique du bus |
| Protection dépassement température | 112 °C à consommation max. |
| Choc | DIN EN 61000-6-2 |
| Emission | DIN EN 61000-6-4 |

Points forts

- Unité de positionnement avec réducteur à vis sans fin prise de force à 90°
- CANopen
- Moteur CC Brushless
- Saisie de position multitours en valeur absolue
- Puissance de sortie nominale 80 W
- 4 entrées programmables
- Alimentation séparée communication/puissance
- Réglage manuel

Option

- Frein de retenue

Caractéristiques mécaniques

| | |
|------------------------------------|---|
| Boîtier | \varnothing 68 mm |
| Vitesse de rotation | \leq 4200 t/min |
| Vitesse nominale | 3900 t/min |
| Puissance de sortie nominale | 92 W |
| Couple nominal | 0,225 Nm |
| Couple | \leq 0,68 Nm |
| Durée de vie | 20000 h (sans réducteur) |
| Classe de protection DIN EN 60529 | IP 54 IP 65 (prise femelle D-SUB) |
| Température ambiante | -15...+40 °C |
| Classe d'isolation | B (+130 °C, DIN EN 60034-1) |
| Moment d'inertie | 588 gcm ² |
| Raccordement | Embase mâle |
| Résistance | DIN EN 60068-2-6 vibration DIN EN 60068-2-27 choc |
| Irréversibilité sans courant | $<$ 0,02 Nm |
| Usinage de l'arbre | Seulement pour clavette traversante |
| Réglage manuel de l'arbre | Oui |
| Matière | Boîtier : aluminium et zinc coulé sous pression |
| S1 Service continu | DIN EN 60034-1 |
| S3 Service intermittent périodique | Durée d'enclenchement 25 %, Durée de la partie 1 min |
| Indication | Données nominales à la température ambiante de +40 °C pour moteur sans réducteur. Durée de fonctionnement pour facteur de service = 1 |

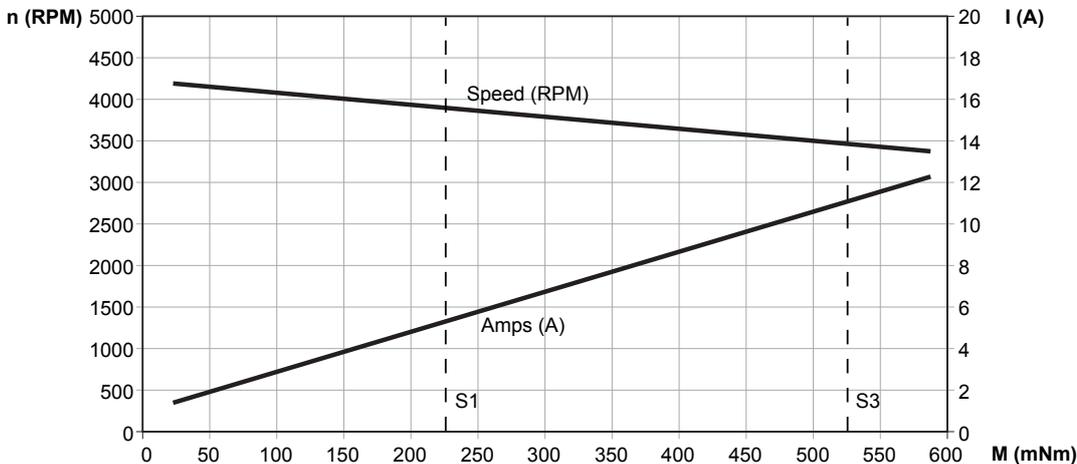
Unités de positionnement

Moteur CC Brushless

Saisie de position multitours en valeur absolue, CANopen

MSIA 68 Réducteur à renvoi d'angle W3 CANopen

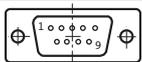
Courbe caractéristique de charge moteur sans réducteur



Raccordement

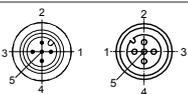
Connecteur – Sub-D, 9 points

| Borne | Signaux | Désignation |
|-------|----------|-----------------------------------|
| 1 | +VsE | +24 VDC alimentation électr. |
| 2 | Input 1 | Entrée programmable |
| 3 | Input 2 | Entrée programmable |
| 4 | Input 3 | Entrée programmable |
| 5 | Input 4 | Entrée programmable |
| 6 | 0 VME | 0 VDC alimentation moteur/électr. |
| 7 | 0 VME | 0 VDC alimentation moteur/électr. |
| 8 | +VsM | +24 VDC alimentation moteur |
| 9 | +VsM | +24 VDC alimentation moteur |
| | Blindage | Boîtier |



Connecteur mâle/femelle – M12, 5 points, A-codifié

| Borne | Signaux | Désignation |
|-------|----------|----------------------|
| 1 | n.c. | – |
| 2 | n.c. | – |
| 3 | CAN_GND | CAN Ground |
| 4 | CAN_H | Bus à dominance HIGH |
| 5 | CAN_L | Bus à dominance LOW |
| | Blindage | Boîtier |



Caractéristiques - Communication

| | |
|----------------------------------|--|
| Interface de sortie | CANopen |
| Etage de sortie | Réseau CAN au standard ISO / DIS 11898 |
| Profil | CANopen CiA DS 301 V4.02, DSP 305 V1.0, DSP 402 V2.0 |
| Echange cyclique des données | PDO |
| Surveillance des noeuds | Node Guarding, Life Guarding, Heartbeat |
| Fréquence d'horloge | 10...1000 kbit/s |
| Séparation galvanique Bus | Oui |
| Entrées | 4 programmable numériquement |
| Fréquence de commutation Entrées | <500 Hz |
| Interrupteurs de réglage | Adresse du bus et taux de transmission en Baud réglables manuellement |
| Compensation de potentiel | Raccordement par vis séparé |
| LED Diagnostic | Intégrée dans le boîtier |
| Mode de fonctionnement | Service de positionnement régulé, Service en régulation de vitesse, Référencer, Blocs de données de course |
| Fonction Diagnostic | Contrôle de la température Erreur de position Auto test |
| Logiciel de programmation | Oui |
| Réglage par défaut | 50 kbit/s, Noeud ID 1 |

Unités de positionnement

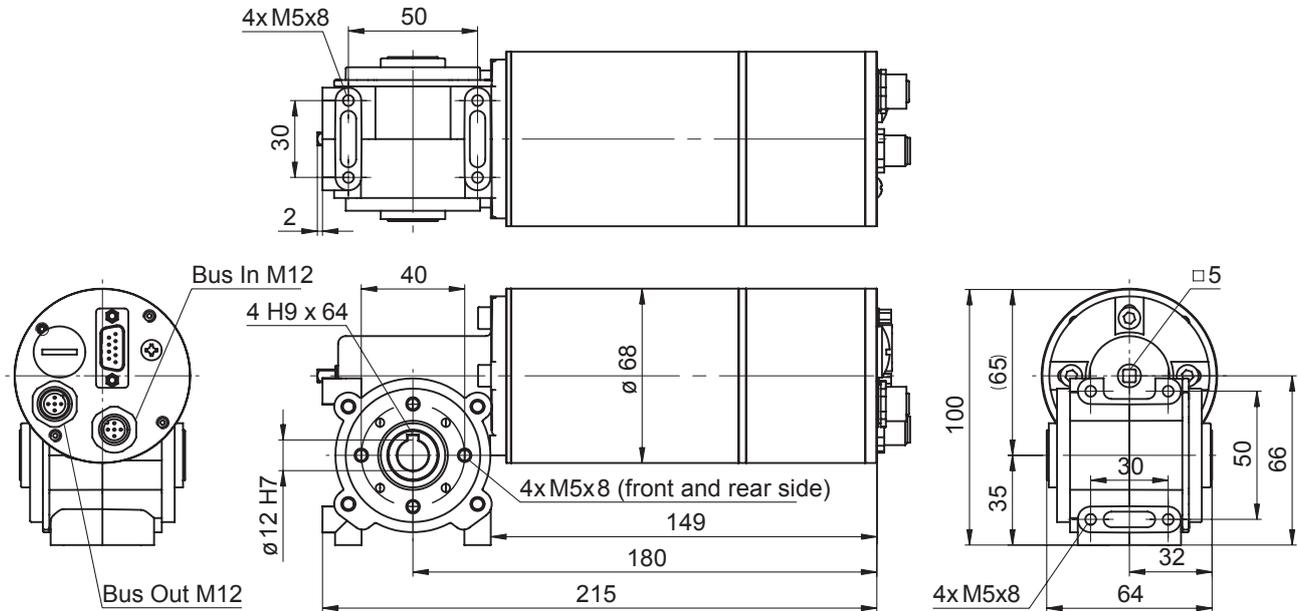
Moteur CC Brushless

Saisie de position multitours en valeur absolue, CANopen

MSIA 68 Réducteur à renvoi d'angle W3 CANopen

Dimension

MSIA 68 réducteur à renvoi d'angle avec axe creux $\varnothing 12$ mm raccordement axial



MSIA 68 réducteur à renvoi d'angle avec axe creux $\varnothing 12$ mm raccordement radial

