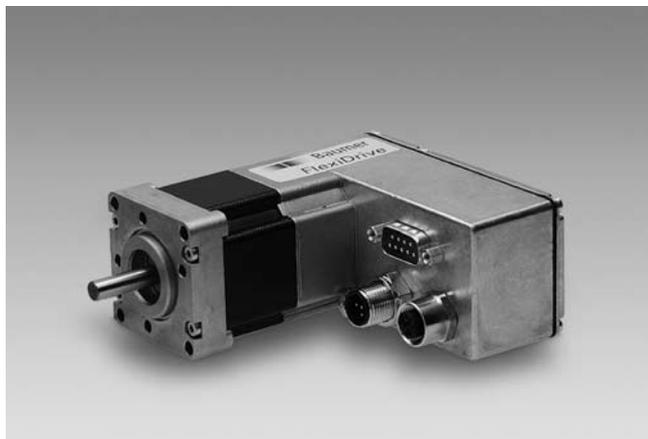


# Unités de positionnement

## Moteur CC Brushless

### Saisie de position multitours en valeur absolue, CANopen

#### MSIA 42 CANopen



MSIA 42 sans réducteur

#### Points forts

- Unité de positionnement avec/sans réducteur planétaire
- CANopen
- Moteur CC Brushless
- Saisie de position multitours en valeur absolue
- Puissance de sortie nominale 36 W
- 4 entrées programmables
- Blocs de données de course programmables
- Alimentation séparée communication/puissance

#### Caractéristiques électriques

Alimentation	24 VDC $\pm$ 10 %
Courant	$\leq$ 10 A
Courant nominal	2,3 A
Courant à l'enclenchement	Courant de charge condensateur 1500 $\mu$ F
Courant de service en attente typ.	$\leq$ 100 mA
Temps d'initialisation	$\leq$ 1000 ms mise sous tension
Résolution de positionnement moteur	0,02 °
Précision de positionnement moteur	$\pm$ 1 °
Reproductibilité moteur	0,3 °
Nombre de tours	262144 / 18 bits
Commutation	Sinus
Tension de coupure	$\leq$ 11,5 V
Résistance terminale	Commutable manuellement via interrupteurs DIP Schalter
Régulateur	Régulateur 4Q intégré
Principe de détection	Magnétique
Nombre de paires de pôles	4 = 8 points
Protection contre les courts-circuits	Electronique du bus
Protection dépassement température	112 °C à consommation max.
Choc	DIN EN 61000-6-2
Emission	DIN EN 61000-6-4

#### Caractéristiques mécaniques

Boîtier	42 x 95 mm
Vitesse de rotation	$\leq$ 4800 t/min
Vitesse nominale	4400 t/min
Puissance de sortie nominale	36 W
Couple nominal	0,08 Nm
Couple	$\leq$ 0,39 Nm
Durée de vie	10000 h (sans réducteur)
Classe de protection DIN EN 60529	IP 42 IP 65 (prise femelle D-SUB)
Température ambiante	-15...+40 °C
Classe d'isolation	B (+130 °C, DIN EN 60034-1)
Raccordement	Embase mâle
Pas d'incréméntation	1...3
Résistance	DIN EN 60068-2-6 vibration DIN EN 60068-2-27 choc
Usinage de l'arbre	Lisse et rond (sans réducteur); Clavette (avec réducteur)
Matière	Boîtier : zing coulé sous pression, acier et aluminium
S1 Service continu	DIN EN 60034-1
S3 Service intermittent périodique	Durée d'enclenchement 25 %, Durée de la partie 1 min
Indication	Données nominales à la température ambiante de +40 °C pour moteur sans réducteur. Durée de fonctionnement pour facteur de service = 1

# Unités de positionnement

## Moteur CC Brushless

### Saisie de position multitours en valeur absolue, CANopen

#### MSIA 42 CANopen

#### Références de commande

MSIA 42C2PL12-C43

			Démultiplication réducteur
		000	Sans réducteur
		007	6,75 : 1
		025	25,01 : 1
		046	45,56 : 1
		169	168,84 : 1
			Variante réducteurs
		K0	Sans réducteur
		P4	Réducteur planétaire
			Classe de protection
B			IP 42
E			IP 65 avec prise femelle D-SUB

#### Accessoires

##### Connecteurs et câbles

10164870	Connecteur femelle SUB-D, 9 points, droit, alimentation et I/O, 5 m
10153493	Connecteur femelle SUB-D, 9 points, droit, alimentation et I/O
10145023	Connecteur femelle SUB-D, 9 points coudé
10163483	Connecteur femelle SUB-D Kit, IP 65, 9 points droit
11002151	Câble, 10 points, alimentation et I/Os
10158249	Câble avec connecteur mâle/femelle M12, CAN, coudé, codage A, 2 m
10156842	Câble avec connecteur mâle/femelle M12, CAN, coudé, codage A, 5 m
10159388	Câble avec connecteur mâle/femelle M12, CAN, droit, codage A, 0,3 m (Dérivation)
10161398	Câble avec connecteur mâle/femelle M12, CAN, droit, codage A, 2 m
10161399	Câble avec connecteur mâle/femelle M12, CAN, droit, codage A, 5 m
10158246	Connecteur femelle M12, CAN, coudé, codage A, 2 m
10153968	Connecteur femelle M12, CAN, 5 points, droit
10145021	Connecteur femelle M12, CAN, 5 points, coudé
10153969	Connecteur mâle M12, CAN, 5 points, droit
10156584	Connecteur mâle M12, CAN, 5 points, coudé
10153972	Connecteur en T, M12 CAN (1 mâle/2 femelle)
10153974	Résistance de terminaison CAN
10154968	Connecteur femelle SUB-D, 9 points, CAN, coudé avec résistance de terminaison

##### Accessoires de programmation

10147362	CD-ROM avec documentations et fichiers de paramétrage GSD/EDS/XML
10147798	Adaptateur USB / CAN

#### Combinaison moteur-réducteur

Démulti- plication réducteur	Couple (Nm)		Vitesse axe réducteur (t/min)		Charge sur axe (N)		Po- ids (kg)	Lon- gueur L (mm)	Résolution de posi- tionnem. (°)	Nombre de tours max.	Jeu max. du ré- ducteur (°)	Couple max. du réduc.(Nm)	Rendement du réduct., environ.
	S1	S3	S1	S3	axiale	radiale							
-	0,08	0,16	4400	3760	20	50	0,7	93±1,5	0,022	262144	-	-	-
6,75	0,43	0,86	652	557	50	160	1,3	142±1,5	3,3 x 10 <sup>-3</sup>	38836	0,90	3,0	0,80
25,01	1,50	3,00	176	150	80	230	1,5	155±1,5	0,88 x 10 <sup>-3</sup>	10482	0,95	7,5	0,75
45,56	2,73	5,47	96,6	82,5	80	230	1,5	155±1,5	0,48 x 10 <sup>-3</sup>	5754	0,95	7,5	0,75
168,84	9,46	18,9	26,1	22,3	110	300	1,7	170±1,5	0,13 x 10 <sup>-3</sup>	1553	1,00	15,0	0,70

Autres moteurs et combinaisons de réducteurs sont livrables sur demande.

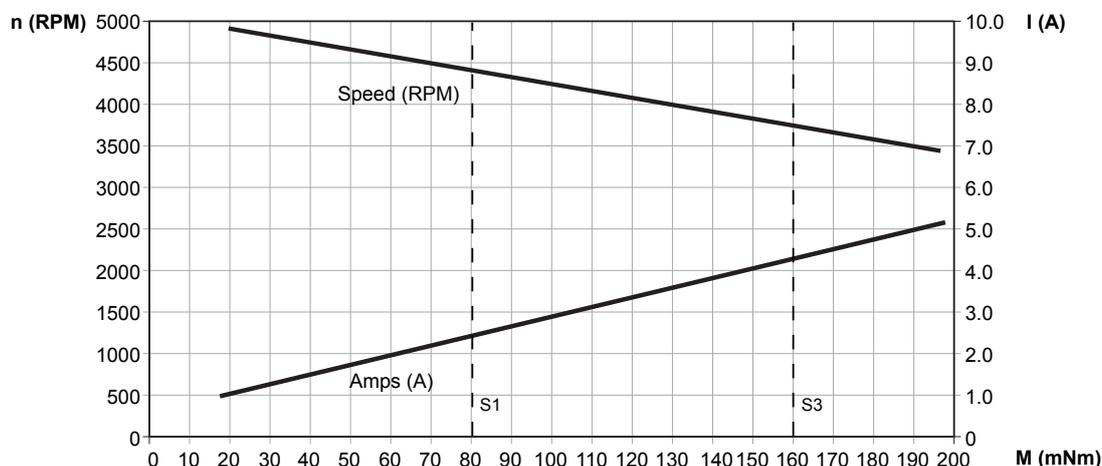
# Unités de positionnement

## Moteur CC Brushless

### Saisie de position multitours en valeur absolue, CANopen

#### MSIA 42 CANopen

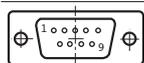
Courbe caractéristique de charge moteur sans réducteur



#### Raccordement

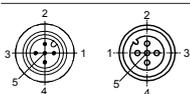
##### Connecteur – Sub-D, 9 points

Borne	Signaux	Désignation
1	+VsE	+24 VDC alimentation électr.
2	Input 1	Entrée programmable
3	Input 2	Entrée programmable
4	Input 3	Entrée programmable
5	Input 4	Entrée programmable
6	0 VME	0 VDC alimentation moteur/électr.
7	0 VME	0 VDC alimentation moteur/électr.
8	+VsM	+24 VDC alimentation moteur
9	+VsM	+24 VDC alimentation moteur
	Blindage	Boîtier



##### Connecteur mâle/femelle – M12, 5 points, A-codifié

Borne	Signaux	Désignation
1	n.c.	–
2	n.c.	–
3	CAN_GND	CAN Ground
4	CAN_H	Bus à dominance HIGH
5	CAN_L	Bus à dominance LOW
	Blindage	Boîtier



#### Caractéristiques - Communication

Interface de sortie	CANopen
Étage de sortie	Réseau CAN au standard ISO / DIS 11898
Profil	CANopen CiA DS 301 V4.02, DSP 305 V1.0, DSP 402 V2.0
Echange cyclique des données	PDO
Surveillance des noeuds	Node Guarding, Life Guarding, Heartbeat
Fréquence d'horloge	10...1000 kbit/s
Séparation galvanique Bus	Oui
Entrées	4 programmable numériquement
Fréquence de commutation Entrées	<500 Hz
Interrupteurs de réglage	Adresse du bus, taux de transmission en Baud et résistance terminale réglables manuellement
Compensation de potentiel	Raccordement par vis séparé
LED Diagnostic	Intégrée dans le boîtier
Mode de fonctionnement	Service de positionnement régulé, Service en régulation de vitesse, Référencer, Blocs de données de course
Fonction Diagnostic	Surveillance de la tension Contrôle de la température Auto test Erreur de position Communication du bus
Logiciel de programmation	Oui
Réglage par défaut	50 kbit/s, Noeud ID 1, Résistance terminale OFF

# Unités de positionnement

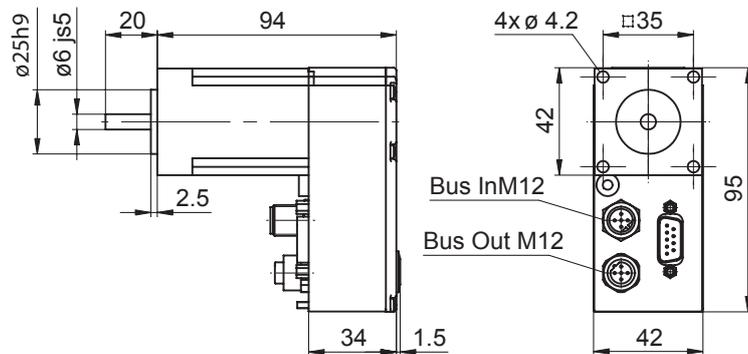
Moteur CC Brushless

Saisie de position multitours en valeur absolue, CANopen

MSIA 42 CANopen

## Dimension

### MSIA 42 sans réducteur



### MSIA 42 réducteur planétaire

