

Durée : 5 jours

Objectifs :

- Comprendre le fonctionnement d'un robot.
- Etre capable de diagnostiquer l'origine d'une panne.
- Savoir remplacer un organe défaillant en sécurité.
- Savoir exécuter les réglages nécessaires pour le bon fonctionnement du système.
- Connaître les gammes de préventif

Public concerné / pré requis

Techniciens de maintenance ayant de bonnes connaissances en mécanique et en robotique.

Moyens pédagogiques :

- Un robot polyarticulé multi- fonctions série RV
- Un contrôleur de robot CR1
- Une Teaching Box
- Un simulateur d'entrées/sorties
- Un PC ordinateur comprenant le logiciel COSIROP

Documentations :

- Support de cours

Programme :

Sécurité

- Précautions à prendre lors de la manipulation d'un robot
- Règles à respecter pour la pose et la dépose d'organes (élingage, manutention...)

Conduite du robot

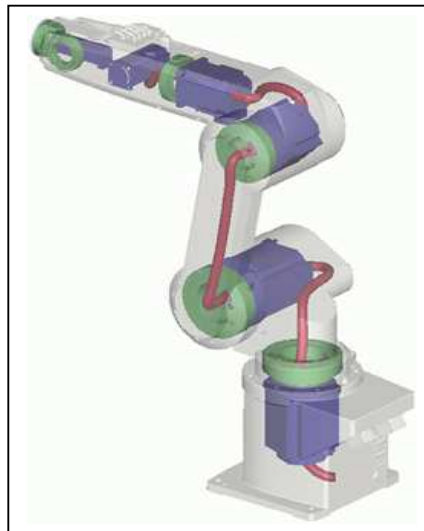
- Description générale
- Principe de fonctionnement
- Pilotage manuel (axe par axe, linéaire...)
- Les différents référentiels
- Les différents modes de marche

Etude mécanique à partir des plans

Dépose et repose de l'ensemble du robot (axe 1 à axe 6)

- Moteurs
- Réducteur
- Système d'équilibrage

Réglage des jeux fonctionnels



Etalonnage du robot

- Matériel spécifique
- Procédure

Maintenance préventive

- Entretien
- Graissage

