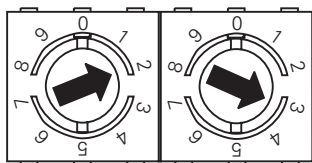


Particularités DeviceNet

| | |
|---------------------------|---|
| Protocole de bus | DeviceNet |
| Device-Profil | Proposal Profil pour codeurs V 1.0 |
| Genres de service | I/O-Polling, Cyclique et Change of State |
| Valeur Preset | Au moyen du paramètre „Preset“ on peut forcer le codeur à une valeur de référence spécifique correspondant à une position définie d'un axe du système. La valeur Offset entre le point zéro du codeur et celui du système est mémorisée par le codeur. |
| Sens de rotation | Ce paramètre permet de choisir le sens de rotation pour lequel le code de sortie évolue de façon croissante ou décroissante. |
| Graduation | Ce paramètre permet de définir le nombre de pas par tour ainsi que la résolution totale. |
| Diagnostic | Les messages d'alarme suivants sont activés par le codeur lors de: - faute de positionnement et de paramètres - tension minimum limite de la batterie Lithium atteinte (multitours). |
| Réglage de base (Default) | 125kbit/s, Mac Id 63 |

Sélection de l'adresse des participants DeviceNet

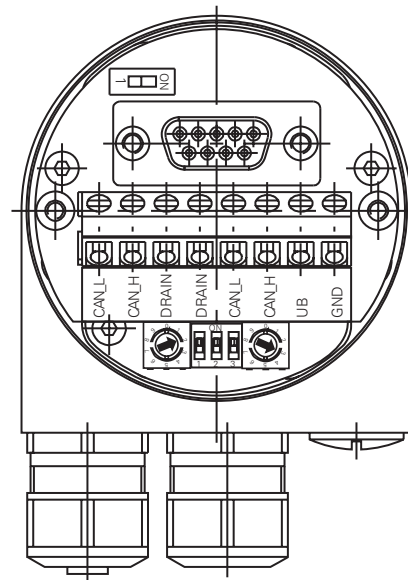


Sélection de l'adresse au
moyen des interrupteurs
rotatifs.
Exemple: adresse du parti-
cipant 23

Références de commande

| | |
|---|-------------------|
| Coiffe de bus pour DeviceNet | No de com. 140833 |
| Coiffe de bus pour DeviceNet, acier inoxydable | No de com. 147371 |

Boîtier coiffe de bus DeviceNet



Mise en circuit de la résistance de terminaison DeviceNet



ON = dernier participant
OFF = participant X

Sélection du Baudrate DeviceNet



| Baudrate | Sélection interrupteurs DIP | | |
|-------------|-----------------------------|-----|-----|
| | 1 | 2 | 3 |
| 125 kBit/s | X | OFF | OFF |
| 250 kBit/s | X | OFF | ON |
| 500 kBit/s | X | ON | OFF |
| 125 kBit/s* | X | ON | ON |

X = sans fonction

* Cette position des interrupteurs n'est pas définie;
pour cette raison, réglée sur la valeur de base (Default)
de 125 kBit/s.

Description des connexions DeviceNet

| | |
|-------|--------------------------------------|
| CAN_L | Signal du bus CAN (à dominance LOW) |
| CAN_H | Signal du bus CAN (à dominance HIGH) |
| DRAIN | Connexion blindage |
| UB | Tension d'alimentation 10 - 30 VDC |
| GND | Connexion masse pour UB |

(Les bornes portant le même numéro sont connectées
entre elles).