

# Codeurs absolus monotour à axe creux

## BFF/BFG

### CANopen

#### Particularités

- Interface CAN-Bus
- Résolution 13 Bit
- Modes de service paramétrables
- Valeur Preset paramétrable



BFF



BFG

#### Données générales

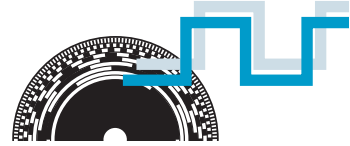
Tension d'alimentation	10 - 30 VDC avec protection contre l'inversion de polarité
Consommation (sans charge)	70 mA (à 24 VDC)
Circuit de sortie	CANopen, Standard ISO/DIS 11898
Codage de signal	binaire
Résolution max.	13 Bit (1 pas de mesure = 2' 38'')
Limite d'erreur	±1/2 pas
Fréquence limite fmax.	50 kHz
Modes de service	asynchrone, asynchrone-cyclique, synchrone-cyclique, synchrone-acyclique, paramétrables
Vitesse transmission max.	1 MBit/sec Default 20 kBit/sec
Spécification	CAN 2.0B passif
Protocole/Profils	CANopen/CIA DSP 406, DSP 301 V.4, DSP 305 (LSS)
Sens de rotation	paramétrable, standard: valeurs de positions croissantes pour vu de la flasque et sens de rotation horaire (CW)

#### Données mécaniques

Vitesse max	mécanique 12'000 t/min électrique 3'000 t/min
Moment d'inertie	BFF typ. $18,4 \times 10^{-7}$ kgm <sup>2</sup> BFG typ. $23,8 \times 10^{-7}$ kgm <sup>2</sup>
Couple d'utilisation	BFF typ. 0,93 cNm BFG typ. 3,7 cNm (3'000 t/min / 20 °C)
Durée de vie des roulements	dépend des conditions d'utilisation (typ. 10 <sup>9</sup> tours)
Classe de protection max.	axe: IP 64 boîtier: IP 65
Matériau	boîtier: aluminium flasque: aluminium
Poids	env. 300 g

#### Conditions ambiantes

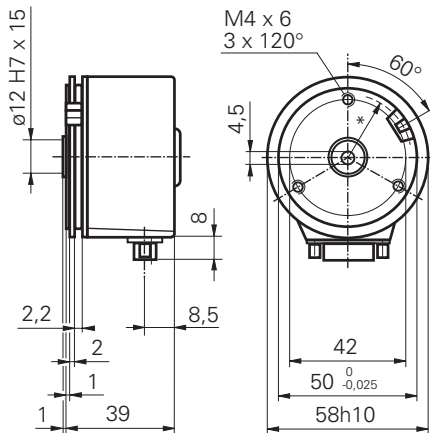
Plage de température	-20...+85 °C
Humidité (ambiante)	max. 95% d'humidité relative sans condensation
Vibration	IEC 60068-2-6 (≤ 100 m/s <sup>2</sup> / 10 - 2'000 Hz)
Choc	IEC 60068-2-27 (≤ 500 m/s <sup>2</sup> / 11 ms)
Protection contre les parasites	EN 61000-6-2
Rayonnement	EN 61000-6-3



Dimensions

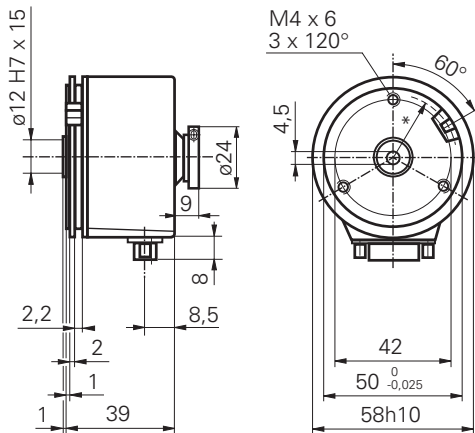
BFF

**-F** connecteur Sub-D radial \*R=22 ±1,5 / ø4 mm

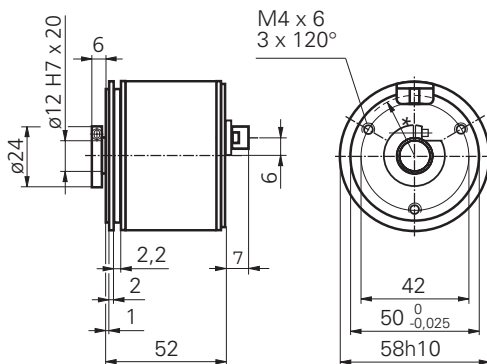


BFG

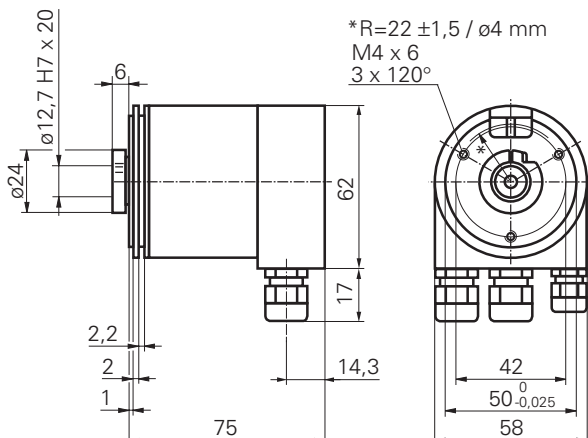
\*R=22 ±1,5 / ø4 mm



**-G** connecteur Sub-D axial \*R=22 ±1,5 / ø4 mm



**-D** coiffe de bus



Indication

Cotations voir fin de chapitre.

# Codeurs absolus monotour à axe creux

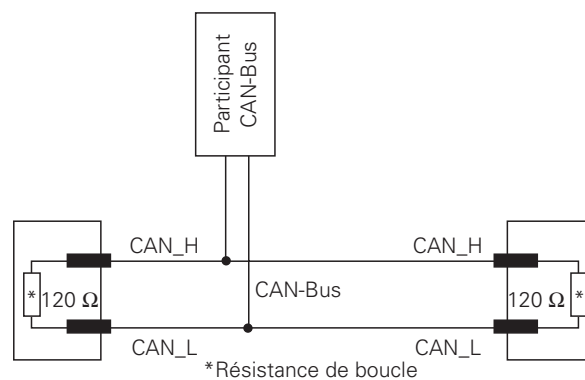
## BFF/BFG

## CANopen

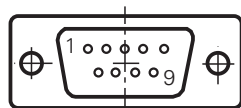
### Repérage du connecteur

Pin-No	Signaux	Description
1	n.c.	Réserve
2	CAN_L	Ligne de bus (à dominance LOW)
3	CAN_GND	CAN-Ground
4	n.c.	-
5	n.c.	-
6	GND	Ground
7	CAN_H	Ligne de bus (à dominance HIGH)
8	n.c.	Réserve
9	+Vs	Tension d'alimentation 10 - 30 V

### Couplage d'après ISO/DIS 11898

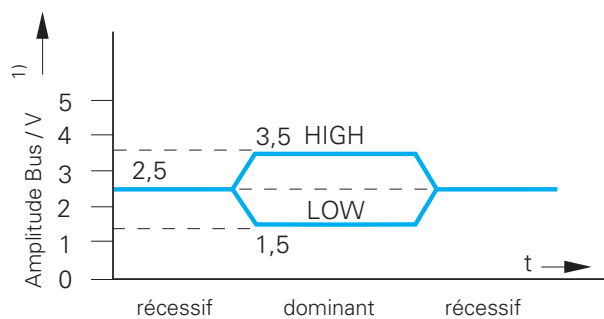


### Connecteur



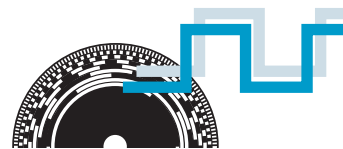
mâle

### Niveau de sortie ISO/DIS 11898



1) Tension à mode "Common" = 0 V

## CANopen



### Protocole CAN-Bus

**Protocole CAN:** CANopen

**Device-Profile:** CiA DSP 406, DSP 301 V.4, DSP 305 (LSS)

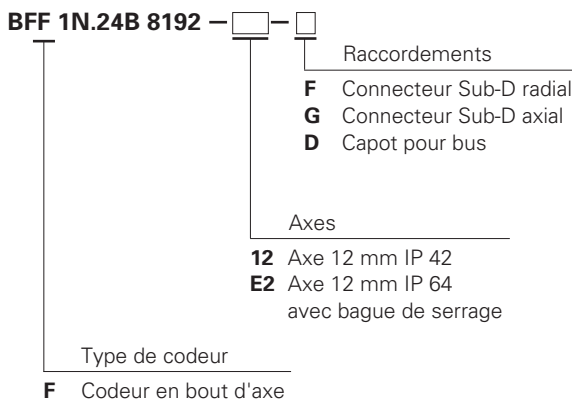
**Modes de service assistés:**

- Polling (asynch), données transmises sur demande.
- Cyclique, les données sont transmises cycliquement, asynchrone (asynch-cyclique) ou synchrone (synch-cyclique) avec message synch.
- Acyclique, transmission des données synchrone avec message synch lors de changement de valeurs du processus.
- LSS, Layer Setting Service, configuration de réseau simplifiée.

**Remarques:**

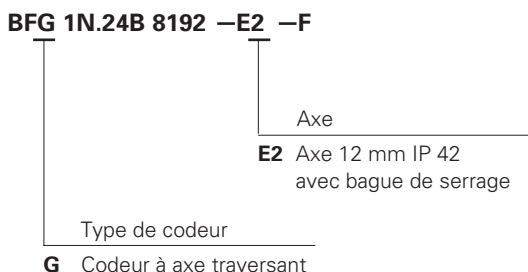
Le blindage du câble ainsi que le boîtier doivent être raccordés au potentiel de la terre.

### Références de commande BFF



Autres exécutions sur demande.

### Références de commande BFG



Autres exécutions sur demande.

### Accessoires

Manuel CANopen des codeurs	No de com. 125596
Bride de serrage	No de com. 110616
Goupille de maintien	No de com. 107540
Ressort de maintien <sup>2)</sup>	No de com. 109520
Set - fixation par un ressort à lame	No de com. 136635
Embouts d'axes et accouplements	voir chapitre accessoires

<sup>2)</sup> Ce codeur est livré avec un ressort de maintien collé.