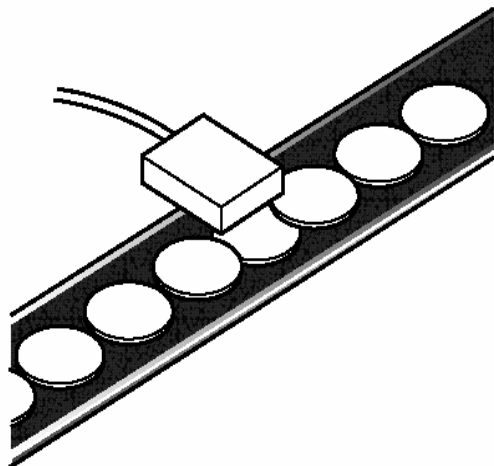




Détection d'un chevauchement entre objets métalliques

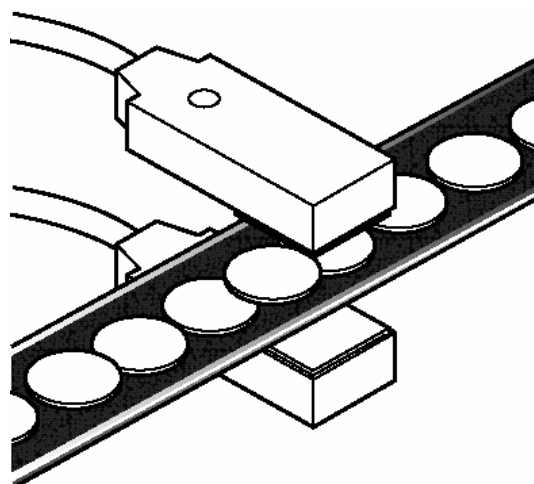
ANCIENNE METHODE



PROBLEME

La détection du chevauchement des 2 pièces se faisait avec un capteur inductif, mais le temps de réponse provoquait des erreurs particulièrement quand le convoyeur vibre ou que les hauteurs des pièces changent.

SOLUTION



MODELE

GD-10

BENEFICE 1

Distinction de 2 objets.

Détection du subtil changement de champ magnétique qui apparaît lors du passage des pièces métalliques devant le capteur, particulièrement lors du chevauchement de 2 pièces.

BENEFICE 2

Apprentissage automatique

Réglage sur une pièce par apprentissage automatique, de plus il est possible de stocker 8 réglages différents, il n'y a plus qu'à choisir le type de détection lors des changements de production.

BENEFICE 3

Moins de place

Le GD 10 est compact, il nécessite peu d'espace pour être fixé .